Vérifier, à l'aide de la formule de LEIBNIZ, que

$$\forall n \in \mathbb{N}, L_n(X) = \frac{1}{2^n n!} \frac{\mathrm{d}^n}{\mathrm{d} X^n} \left[\left(X^2 - 1 \right)^n \right].$$

 $\forall n \in \mathbb{N}, L_n(X) = \frac{1}{2^n n!} \frac{\mathrm{d}^n}{\mathrm{d} X^n} \left[\left(X^2 - 1 \right)^n \right].$ En déduire explicitement le coefficient dominant de L_n , puis la relation

$$\forall n \in \mathbb{N}, \sum_{k=0}^{n} {n \choose k}^2 = {2n \choose n}.$$

Montrer alors que

$$\forall n \in \mathbb{N}, \forall x \in \mathbb{R}, |L_n(x)| \leq \left(\frac{1+|x|}{2}\right)^n {2n \choose n}.$$

- On définit, pour tout entier naturel n, le polynôme $U_n(X) = (X^2 1)^n$.
 - a) Vérifier que :

$$(X^2-1)U'_n(X)=2nXU_n(X).$$

b) En dérivant n+1 fois cette relation, montrer que

$$\forall n \in \mathbb{N}, \phi(L_n) = n(n+1)L_n.$$

Partie C : Définition d'un produit scalaire

$$\forall (P,Q) \in E^2, \langle P,Q \rangle = \int_{-1}^{1} P(x)Q(x) dx.$$

Justifier que l'on a ainsi défini un produit scalaire sur E.

Dans toute la suite du problème, l'espace E et ses sous-espaces E_n $(n \in \mathbb{N})$ seront systématiquement munis de ce produit scalaire.

2) a) Montrer que

$$\forall (P, Q) \in E^2, \langle \phi(P), Q \rangle = \int_{-1}^{1} (1 - x^2)P'(x)Q'(x) dx.$$

- b) Que peut-on dire déduire pour les endomorphismes φ_n (n ∈ N)?
- c) En déduire, à l'aide d'un résultat de la partie B, que les polynômes L_p (p ∈ N) sont deux à deux orthogonaux.
- Soit n un entier naturel.
 - a) Établir par récurrence sur k que

$$\forall k \in [[0, n]], \langle Q, L_n \rangle = \frac{(-1)^k}{2^n n!} \int_{-1}^1 \frac{\mathrm{d}^k}{\mathrm{d} x^k} [Q(x)] \frac{\mathrm{d}^{n-k}}{\mathrm{d} x^{n-k}} [(x^2 - 1)^n] \, \mathrm{d} x.$$

- En déduire que, poour tout n∈ N*, L_n est orthogonal à E_{n-1}.
- Retrouver ainsi que les polynômes L_p (p ∈ N) sont deux à deux orthogonaux.
- a) À l'aide de C.3)a), exprimer, pour tout entier naturel n, $||L_n||^2$ en fonction de

$$I_n = \int_{-1}^{1} (x^2 - 1)^n dx.$$

b) À l'aide d'une intégration par parties, montrer que $\forall n \in \mathbb{N}, I_{n+1} = -\frac{2n+2}{2n+3}I_n.$

$$\forall n \in \mathbb{N}, I_{n+1} = -\frac{2n+2}{2n+3}I_n.$$

- c) En déduire, pour tout n∈ N, une expression de In faisant intervenir des factorielles.
- d) En déduire que

$$\forall n \in \mathbb{N}, ||L_n|| = \sqrt{\frac{2}{2n+1}}.$$

Donner, pour tout entier naturel n, une base orthonormée de En.

Partie D : Une relation de récurrence Soit n un entier naturel non nul.

1) Calculer le coefficient de X^{n+1} dans $(n+1)L_{n+1}(X) - (2n+1)XL_n(X)$.

2) En déduire l'existence et l'unicité de n+1 réels α_k tels que

$$(n+1)L_{n+1}(X) - (2n+1)XL_n(X) = \sum_{k=0}^{n} \alpha_k L_k(X).$$

3) Montrer que $\forall k \in \left[\left|0,n\right|\right], \alpha_k = -(2n+1)\frac{\langle XL_n,L_k\rangle}{\left\|L_k\right\|^2}.$

4) Pour tout $k \in [[0, n-2]]$, vérifier que $\langle XL_n, L_k \rangle = \langle L_n, XL_k \rangle$ puis montrer que $\alpha_k = 0$.

Par des considérations de parité, montrer que α_n = 0.

En utilisant la valeur des polynômes L_k au point 1, déterminer alors α_{n-1}.

7) En déduire que $\forall n \in \mathbb{N}^*$, $(n+1)L_{n+1}(X) - (2n+1)XL_n(X) + nL_{n-1}(X) = 0$.

Partie E : Fonction génératrice

On fixe un réel t et on considère la série entière $\sum_{n\in\mathbb{N}}L_n(t)x^n$, de la variable réelle x.

1) Déterminer le rayon de convergence de la série entière $\sum_{n\in\mathbb{N}} \left(\frac{1+|t|}{2}\right)^n {2n \choose n} x^n$.

En déduire que le rayon de convergence R_t de la série entière ∑_{n∈N} L_n(t)xⁿ est strictement positif.

On donnera une minoration de R_t , mais on ne cherchera pas à le calculer.

On note S_t la somme de cette série entière : $\forall x \in]-R_t, R_t[\,, S_t(x) = \sum_{n=0}^{+\infty} L_n(t)x^n$

En utilisant le résultat de D.7), montrer que S_t est solution sur]-R_t, R_t[de l'équation différentielle suivante, d'inconnue y fonction de x :

 $(\mathscr{E}_t) \ (1 - 2tx + x^2)y'(x) + (x - t)y(x) = 0$

4) Pour |t| < 1, en déduire l'expression de $S_t(x)$ en fonction de x.

Partie F : Projection orthogonale, calcul de distance

Calculer, pour tout entier naturel k, l'intégrale

$$J_k = \int_{-1}^1 x^k \, \mathrm{d} x.$$

Étant donnés deux entiers naturels n et r, tels que 0 ≤ r ≤ n, on note p_r la projection orthogonale de E_n sur son sous-espace vectoriel E_r.

Donner une expression générale de $p_r(P)$ utilisant le produit scalaire, pour tout polynôme P de E_n .

On suppose désormais n = 3 et P = X³.

a) Déterminer p₀(P), p₁(P) et p₂(P).

b) Calculer les distances d(P, E_k) de P aux sous-espaces vectoriels E_k pour tout entier k tel que 0 ≤ k ≤ 2.

On note G l'ensemble des polynômes de degré 3 et de coefficient dominant égal à 1.

Montrer l'existence de $m = \min_{Q \in G} \int_{-1}^{1} (Q(\hat{x}))^2 d\hat{x}$

et préciser sa valeur, ainsi que les polynômes réalisant ce minimum.

Fin de l'énoncé

epreuvesconcours.blogspot.com

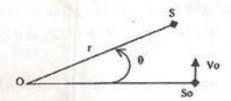
1.b. Montrer que le champ gravitationnel s'écrit $\vec{g} = -\frac{GM}{r^2} \overrightarrow{u_r}$ avec $\overrightarrow{u_r} = \frac{\vec{r}}{r}$ et $\vec{r} = \overrightarrow{OP}$. En déduire le potentiel V crée par la terre en tout point P de l'espace. On rappelle que $\vec{g} = -\overrightarrow{grad}V$

2. Etude du mouvement du satellite :

2.a. Montrer que le mouvement du satellite est plan.

2.b. Dans le plan de la trajectoire, la position S du satellite est définie par ses coordonnées

polaires:
$$r = OS$$
 et $\theta = (OS_0, OS)$.



Montrer que $C = r^2 \frac{d\theta}{dt}$ est constante et calculer sa valeur en fonction de R, h et v_0 .

2.c. Appliquer le principe fondamental de la dynamique au satellite. Montrer que l'équation s'intègre en : $\vec{v} = \frac{MG}{C}(\vec{u}_{\theta} + \vec{e})$ où \vec{v} est le vecteur vitesse et \vec{e} est un vecteur constant que l'on calculera en fonction de v_0 , C, G et M. On pose e = $\frac{\vec{e} \cdot \vec{v}_0}{v_0}$.

2.d. En projetant \vec{v} sur \vec{u}_{θ} , en déduire l'équation de la trajectoire sous la forme :

$$r = \frac{p}{1 + e \cos(\theta - \theta_0)}$$
 et calculer p et θ_0 .

3.a. Calculer la vitesse de libération v_l à l'altitude h et donner, selon la valeur de v_0 , la nature de la trajectoire. Calculer la valeur v_C de v_0 correspondant à une trajectoire circulaire d'altitude h.

3.b. Donner l'expression de l'énergie mécanique E_m et calculer sa valeur en fonction de e, m G, M et C. Retrouver la nature de la trajectoire en fonction des valeurs de E_m .

3.c. Dans le cas d'une trajectoire elliptique, on note a le demi grand axe. Calculer E_m en fonction de a, G, m et M.

4.a. On suppose v₀ < v₁ . A quelle condition, la position initiale S₀ du satellite est-elle le périgée de la trajectoire ? Dans ce cas, déterminer la position A de l'apogée et la vitesse en ce point.

4.b. En A, on modifie quasi instantanément la vitesse du satellite pour que sa trajectoire soit désormais circulaire. Calculer la vitesse en A sur la nouvelle orbite circulaire et la variation relative de vitesse.

3ème partie : Electricité

Réponse d'un circuit R-C à un échelon de tension

Un dipôle AB est constitué d'un résistor de résistance R en série avec un condensateur de capacité C (figure 1).

Lorsque l'interrupteur K est en position (1), le dipôle est alimenté par une source de tension de f.é.m. E constante et de résistance r.

L'épreuve comporte trois parties indépendantes.

1ère partie : Etude d'un skieur :

On étudie le mouvement d'un skieur descendant une piste selon la ligne de plus grande pente, faisant l'angle \alpha avec l'horizontale.

L'air exerce une force de frottement supposée de la forme $\vec{F} = -\lambda \vec{v}$, où λ est un coefficient constant positif et \vec{v} la vitesse du skieur.

On note \vec{T} et \vec{N} les composantes tangentielle et normale de la force de frottement exercée par la neige et f le coefficient de frottement solide.

On choisit comme origine de l'axe Ox de la ligne de plus grande pente la position initiale du skieur, supposé partir à l'instant initial avec une vitesse négligeable. On note Oy la normale à la piste dirigée vers le haut.

- Donner l'unité SI de λ.
- 2. Calculer \vec{T} et \vec{N} .
- 3. Calculer la vitesse v et la position x du skieur à chaque instant.
- 4. Montrer que le skieur atteint une vitesse limite \vec{v}_i et calculer \vec{v} en fonction de v_i .

A.N. Calculer
$$v_l$$
 avec $\lambda = 1$ S.I., $f = 0.9$, $g = 10$ m/s², $m = 80$ kg et $\alpha = 45^\circ$ (on prendra $\sqrt{2} = 1$, 4)

5. Calculer littéralement et numériquement la date t_1 où le skieur a une vitesse égale à $\frac{v_1}{2}$.

On prendra Ln(2) = 0.7.

- Calculer littéralement les variations d'énergie cinétique et potentielle entre t = 0 et t₁, en fonction de m, g, t₁, ν_I et α.
- 7. En déduire le travail de la force de frottement \vec{F} entre ces mêmes instants, en fonction de m et v_l . Retrouver directement ce résultat.

2ème partie : Lancement d'un satellite :

On considère un satellite artificiel de la Terre, de masse m constante. Il est supposé soumis à la seule action du champ de gravitation terrestre.

On considère la Terre comme une sphère de masse M, à répartition uniforme de masse, de rayon R et de centre O.

A l'instant choisi comme origine des temps, le satellite est situé en un point S_0 d'altitude h et est animé d'une vitesse \vec{v}_0 , orthogonale à OS_0 .

1.Préliminaire:

On rappelle la loi locale vérifiée par le champ de gravitation \vec{g} en un point P quelconque: $\operatorname{div}(\vec{g}) = -4 \pi \operatorname{G} \rho$,

où G est la constante de gravitation universelle et ρ la masse volumique en P.

1.a. Donner l'équivalent électrostatique de cette relation. Justifier l'analogie entre électrostatique et gravitation.

Les extrémités A et B du dipôle peuvent être court-circuitées en plaçant l'interrupteur en position (2).

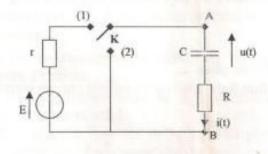


Figure 1

i(t) désigne l'intensité instantanée du courant dans le dipôle AB et u(t) la tension aux bornes du condensateur.

Le condensateur étant initialement déchargé, on place l'interrupteur K en position (1), à l'instant initial t = 0.

- 1) On s'intéresse à la charge du condensateur.
 - 1.1. Déterminer l'équation différentielle liant u(t) et t.
 - 1.2. En déduire la fonction u(t).
 - 1.3. Qu'appelle-t-on constante de temps τ du circuit ?
 - 1.4. Donner l'expression de l'intensité i(t).
 - i.5. Representer graphiquement l'allure des fonctions u(t) et i(t).
 - 1.6. Application numérique. $R = 1 \text{ k}\Omega$; $r = 100 \Omega$; $C = 15 \mu\text{F}$.

Donner un ordre de grandeur du temps de charge du condensateur.

- 1.7. Montrer qu'au bout d'un temps infini, l'énergie fournie par le générateur est également répartie entre le condensateur et la résistance (r+R).
- 2) Au bout d'un temps très long t', on bascule l'interrupteur en position (2).
 - 2.1. Déterminer la fonction u(t).
 - 2.2. Donner l'expression de i(t).
 - 2.3. Représenter graphiquement ces deux fonctions.
 - 2.4 Donner, sans démonstration, la forme sous laquelle le condensateur restitue, au cours de la décharge, l'énergie qu'il avait emmagasinée.
- 3) On place en série avec C une bobine d'inductance L et de résistance négligeable, le dipôle RLC ainsi obtenu est alimenté par un générateur de tension sinusoïdal de pulsation ω et d'amplitude E et de résistance interne négligeable.
- 3.1. Déterminer la valeur efficace du courant électrique qui traverse le dipôle en fonction de R, L, C, E et ω
- Calculer la tension aux bornes du condensateur, en déduire la valeur maximale de sa valeur efficace.